

KR-A55MC

DC24V入力 マイクロステップドライバ

DC24V Input Microstep Driver



DC24V

0.4~1.4A / 相对应
0.4~1.4A / phase

マイクロステップ
Micro-step

ケースタイプ
Case type

仕様 Specifications

項目 Items	仕様値 Specification																																														
電源 Power supply	DC20-35V (-10%, +20%) max.3A																																														
駆動電流 Output current (出荷時 0.75A/相) (0.75A/phase at shipping)	定格電流0.4~1.4A/相 Rated current : 0.4~1.4A/phase デジタルSW [RUN]によって、0.4~1.4A/相まで設定が可能。 Capable of setting the current to 0.4~1.4A/phase by the digital switch "RUN"																																														
駆動方式 Driving Type	バイポーラペンタゴン定電流駆動方式 Bipolar pentagon constant current drive																																														
入力信号回路 Input signal circuit	信号名 Signal name	機能説明 Functional description	入力抵抗 Input resistance																																												
	CW+	1クロック方式時のパルス信号入力	Pulse signal input for 1 clock mode	270Ω																																											
	CW-	2クロック方式時の正転信号入力	CW rotation input for 2 clock mode																																												
	CCW+	1クロック方式時の回転方向指示入力	Rotational direction input for 1 clock	270Ω																																											
	CCW-	2クロック方式時の逆転信号入力	CCW rotation input for 2 clock																																												
	H.O.+	モータ励磁OFF制御信号	Motor excitation OFF control signal	390Ω																																											
	H.O.-	"H"でモータ励磁OFF	"H" for motor exciting OFF																																												
D.S.+	マイクロステップ分割選択信号	Micro-step interpolation selection	390Ω																																												
D.S.-	"L"でMS1, "H"でMS2を選択	"L" for MS1 & "H" for MS2																																													
出力信号回路 Output signal Circuit	信号名 Signal name	機能説明 Functional description	出力容量 Output capacity																																												
	Z.P.+ Z.P.-	原点励磁信号出力 原点励磁時ON	Origin exciting output signal Switched ON while origin is being excited	DC30V max. 50mA max.																																											
マイクロステップ分割設定 (出荷時MS1 : 5, MS2 : 0)	<p>1種類のみマイクロステップ駆動の場合はデジタルSW MS1で分割数を設定する。 2種類のマイクロステップ駆動をさせる場合(往復運動時の行きと戻りでスピードを変える場合は、デジタルSW MS1, MS2で各々の分割数を設定する。 For micro-step driving of one type only, set the number interpolation using the digital SW MS1. For micro-step driving of two types. (i.e. when changing speed for going and returning in reciprocating motion) set respective numbers of interpolation using the digital SW MS1 and MS2.</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>設定番号 Set No.</th> <th>0</th> <th>1</th> <th>2</th> <th>3</th> <th>4</th> <th>5</th> <th>6</th> <th>7</th> <th>8</th> <th>9</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>分割数 Interpolation</td> <td>1</td> <td>2</td> <td>4</td> <td>5</td> <td>8</td> <td>10</td> <td>16</td> <td>20</td> <td>25</td> <td>40</td> </tr> <tr> <td></td> <td>A</td> <td>B</td> <td>C</td> <td>D</td> <td>E</td> <td>F</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td></td> <td>50</td> <td>80</td> <td>100</td> <td>125</td> <td>200</td> <td>250</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table> <p>注1) MS1 MS2</p> <p>マイクロステップ分割の設定番号0.1選択時は、内部にて4分割の低振動駆動となる。 When the setting of micro-step interpolating No. is "0.1", 1/4-interpolate low-frequency driving takes place inside.</p>			設定番号 Set No.	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	分割数 Interpolation	1	2	4	5	8	10	16	20	25	40		A	B	C	D	E	F						50	80	100	125	200	250				
設定番号 Set No.	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9																																					
分割数 Interpolation	1	2	4	5	8	10	16	20	25	40																																					
	A	B	C	D	E	F																																									
	50	80	100	125	200	250																																									
駆動電流の設定 (出荷時設定 : 5)	<p>モータ回転時の電流はデジタルSW RUN によって下表から選択して設定する。 The output current to the motor in rotation is set by the digital switch "RUN" to select from the table below.</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>設定番号 Set No.</th> <th>0</th> <th>1</th> <th>2</th> <th>3</th> <th>4</th> <th>5</th> <th>6</th> <th>7</th> <th>8</th> <th>9</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>電流(A) Current (A)</td> <td>0.4</td> <td>0.5</td> <td>0.57</td> <td>0.63</td> <td>0.71</td> <td>0.77</td> <td>0.84</td> <td>0.9</td> <td>0.96</td> <td>1.02</td> </tr> <tr> <td></td> <td>A</td> <td>B</td> <td>C</td> <td>D</td> <td>E</td> <td>F</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td></td> <td>1.09</td> <td>1.15</td> <td>1.22</td> <td>1.27</td> <td>1.33</td> <td>1.4</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table> <p> RUN</p>			設定番号 Set No.	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	電流(A) Current (A)	0.4	0.5	0.57	0.63	0.71	0.77	0.84	0.9	0.96	1.02		A	B	C	D	E	F						1.09	1.15	1.22	1.27	1.33	1.4				
設定番号 Set No.	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9																																					
電流(A) Current (A)	0.4	0.5	0.57	0.63	0.71	0.77	0.84	0.9	0.96	1.02																																					
	A	B	C	D	E	F																																									
	1.09	1.15	1.22	1.27	1.33	1.4																																									
自動カレントダウン設定 (出荷時設定 : 5)	<p>モータ停止時の電流はデジタルSW STOP によって下表から選択して設定する。 この数値はRUN電流に対するパーセントです。最終パルス入力後約500msで電流が減少する。 The output current to the motor at stationary is set by the digital switch "STOP" to select from the table below. The value is set by the percent to "RUN" current. The current decreases at approx. 500ms after the last pulse.</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>設定番号 Set No.</th> <th>0</th> <th>1</th> <th>2</th> <th>3</th> <th>4</th> <th>5</th> <th>6</th> <th>7</th> <th>8</th> <th>9</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>パーセント(%)</td> <td>27</td> <td>31</td> <td>36</td> <td>40</td> <td>45</td> <td>50</td> <td>54</td> <td>58</td> <td>62</td> <td>66</td> </tr> <tr> <td></td> <td>A</td> <td>B</td> <td>C</td> <td>D</td> <td>E</td> <td>F</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td></td> <td>70</td> <td>74</td> <td>78</td> <td>82</td> <td>86</td> <td>90</td> <td></td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table> <p> STOP</p>			設定番号 Set No.	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	パーセント(%)	27	31	36	40	45	50	54	58	62	66		A	B	C	D	E	F						70	74	78	82	86	90				
設定番号 Set No.	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9																																					
パーセント(%)	27	31	36	40	45	50	54	58	62	66																																					
	A	B	C	D	E	F																																									
	70	74	78	82	86	90																																									

Stepping Motor Driver
ステップモータードライバ